فسلنامه علمی-ترویجی پدافند خیرِحال سال سوم، شاره ۳، پاینی(۱۳۹۱، (یایی۱۱): صص ۵۹-۶۹

ارزیابی عوامل مؤثر در کیفیت سرویس پروتکلهای مسیریابی و نقش آن در پدافند غیرعامل

محمدرضا حسنى آهنگر'، محمد محمدى'

تاریخ دریافت: ۹۱/۰۸/۰۷ تاریخ پذیرش: ۹۱/۱۰/۰۴

چکیدہ

با گسترش روزافزون فضای سایبر و خدمات تحت شبکه که خصوصیات بلادرنگ دارند، اطمینان از رسیدن صحیح و به موقع بستههای اطلاعاتی به مقصد، به امری مورد توجه و با اهمیت تبدیل شده است. کاهش آسیب پذیری، پایداری و خلل ناپذیری در فعالیت شبکههای الکترونیکی مدیریت و کنترل کشور (نظامی و غیر نظامی)، اجتناب از ترافیک و ایجاد امنیت در فضای سایبر، از موارد مورد توجه پدافند غیر عامل در حوزه فناوری اطلاعات می باشد. مسیریابی بستههای داده و اطلاعات، در شبکههای بزرگ اگر بهینه نباشد می تواند منجر به ترافیک، از دحام و از کار افتادن بخشی یا همه سرویسهای شبکه گردد. ترافیک و از دحام شبکه می تواند بر اساس نیاز واقعی کاربران بوده و یا توسط یک مهاجم یا بدخواه، به منظور از کار انداختن کل یا بخشی از شبکه، ایجاد شود. در این مقاله ابتدا کیفیت سرویس و معیارهای آن را مطرح کرده و سعی بر آن داریم که الگوریتمهای مهم مسیریابی در شبکههای بزرگ و به خصوص اینترنت را معرفی کرده، و آن ها را از لحاظ پارامترهای مسیریابی بررسی کنیم. سپس با شبیه سازی آن ها در نرمافزارهای شبیه سیاز شبکه (مانند TOP)، متریک الکوریتمهای مسیریابی را مقایسه کرده و یک راه کار ترکیبی بهینه برای مهندسی ترافیک و افزایش کیفیت سرویس شبکه معرفی معرفی می را ال

کلیدواژهها: کیفیت سرویس^۳، مهندسی ترافیک[†]، الگوریتمهای مسیریابی^۵

nrhassani@iust.ac.ir (٤) استادیار و عضو هیئت علمی دانشگاه جامع امام حسین(ع)

۲- دانشجوی کارشناسی ارشد نرمافزار دانشگاه جامع امام حسین(ع) mohmohammadi@ihu.ac.ir- نویسنده مسئول

3- Quality Of Service (QoS)

4- Traffic Engineering

5- Routing Algorithms

۱– مقدمه

کارایی شبکههای ارتباطی به دلیل نقش گستردهای که در عملیات مدیریت بحران و به ویژه در مرحله امدادرسانی دارند، میتواند تأثیر بسزایی در کاهش تلفات که یکی از اهداف اصلی پدافند غیرعامل است داشته باشد. با توجه به رشد روزافزون استفاده از اینترنت در سالهای اخیر، برنامههای کاربردی جدیدی مانند تلفن از طریق اینترنت، کنفرانسهای صوتی- تصویری، VOIP و... ایجاد شدهاند که مینمایند. علاوه بر این، با توجه به کاربرد اینترنت بهعنوان ابزاری برای گسترش تجارت جهانی، تلاشهای بسیاری جهت حفظ کیفیت خدمات در اینترنت در حال انجام میباشد [۱۰].

شبکههای چندخدمتی و ضرورت انتخاب سرویسهای با اولویت بالاتر در شرایط بحرانی، و اطمینان از رسیدن بستههای اطلاعاتی به مقصد، بحث مهندسی ترافیک و کیفیت سرویس مسیریابی را به موضوعی که بهصورت روزافزون مورد توجه قرار می گیرد تبدیل کرده است [۳].

«سریواستاوا» و همکارانش روشها و الگوریتمهای متنوعی برای مسیریابی بر اساس کیفیت سرویس ارائه دادهاند [۳]؛ در ادامه به آن اشاره شده است:

- ۱- بهبود کیفیت سرویس با استفاده از خدمات مجتمع RSVP.
 - ۲- بهبود کیفیت سرویس بر اساس MPLS .
 - ۳- بهبود کیفیت بر اساس مهندسی ترافیک.
 - ۴- ارتقاء کیفیت سرویس با مسیریابی مبتنی بر محدودیت.

کیفیت سرویس، سطح قابل اندازه گیری سرویس ارائهشده به کاربران شبکه میباشد که میتواند بهوسیله معیارهایی مانند احتمال از دست دادن بستهها، پهنای باند، وجود تأخیر و... مشخص شود [۳]. «سندی» و همکارانش، کیفیت سرویس را سطح کارایی یک سرویس ارائهشده توسط شبکه به یک کاربر تعریف میکند؛ ایشان معتقد است بسیاری از برنامههای کاربردی چندرسانهای، نیازمند کیفیت سرویس دقیق، برای ارضاء اهداف خدمات میباشند. ایشان هدف از تأمین استفاده بهینه از منابع، و تحویل مطمئن و بهموقع اطلاعات میداند [۴]. نیازهای کیفیت سرویس یک ارتباط، بهصورت مجموعهای از شرایط در نظر گرفته میشوند که میتوانند شرایط پیوند ارتباطی، شرایط مسیر یا شرایط ساختار^۳ شبکه باشند که محدودیت استفاده از آنها را مشخص میکند. معیارهای متداول برای کیفیت سرویس میباشد [۴].

توزيع نادرست بار ترافيكي شبكه و منابع محدود باعث افزايش تراكم

و ازدحام بستههای اطلاعاتی در مسیریابهای شبکه میشود. اگر مسیریاب نتواند این حجم بسته را پردازش نماید تراکم رخ خواهد داد. چنانچه سیاستهای مهندسی ترافیک و کیفیت سرویس بهخوبی پیادهسازی شود میتواند قابلیتهای زیر را در شبکه ایجاد نماید: الف) دستیابی به کارایی بهتر شبکه، با حذف وضعیتهایی که باعث

تراکم بستهها در شبکه میشوند؛

ب) ارتقاء سطح مديريت منابع شبكه؛

ج) ایجاد کیفیت سرویس بهتر برای خـدمات شـبکه، بـا تقـسیم بـار ترافیکی بین مسیرهای مختلف؛

«سریواستاوا» و همکارش با مطالعه موردی ۳ شبکه نمونه، و شبیهسازی در نرمافزار MuSDyR (این نرمافزار جزئیات سطح بسته را نشان نمیدهد بلکه شبیهساز جریان است) در نهایت نشان دادند که مهندسی ترافیک و بهکارگیری QoS در شبکه از ۲۰ تا ۵۰ ٪ صرفهجویی در منابع شبکه را دریی خواهد داشت [۳].

«یانوزیب» و همکارش در سال ۲۰۰۴ چالشهای تحقیقات Qos در مسیریابی را مورد بررسی قرار دادند [۵]؛ آنها با تعریف پارامترهای Qos مانند: پهنای باند، هزینه و تعداد گام^۴ در نهایت اثبات میکنند که:

۱. مدلهای مسیریابی مرکب، بهتر از مسیریابی تکپروتکلی است.

- ۲. مسیریابی توزیعشده از مسیریابی بر اساس معماری پیچیده، بهتـر است.
- ۳. استفاده از الگوریتمهای با همپوشانی نزدیکتر، اثربخشتر از الگوریتمهای با همپوشانی متفرق است.

«کوچکار» و همکارانش در مقالهای در سال ۲۰۰۵ از روش کلاس بندی سرویس ها برای ارائه خدمات استفاده کردند [۶]. باید توجه داشت اطلاعاتی که به منظور ارزیابی و مدیریت QoS در شبکه پخش می شود خود می تواند تمام پهنای باند شبکه را درگیر کرده و باعث ترافیک و یا قحطی دوجانبه منابع از جمله پهنای باند شبکه شود. غالباً در شبکه ها، برای اجتناب از تراکم لینکها، از الگوریتم شود. غالباً در شبکه ها، برای اجتناب از تراکم لینکها، از الگوریتم بهبود ترافیک تمرکز دارد، در یک شبکه ممکن است سرویس های مختلفی وجود داشته باشد که می توان آن ها را به جریان های مختلف دسته بندی کرد تا بر اساس اولویت نیز بتوان آن ها را مدیریت کرد. «کوچکار» با استفاده از RDS³ (پهنای باند باقی مانده مجازی) و یک مقدار آستانه، نسبت به کنترل و مدیریت ترافیک 20 اقدام کرد. کاربرد RDS در شرایط ازدحام و ترافیک، بهترین تلاش می باشد؛ الگوریتم VRB در شکل (۱) نشان داده شده است [۶].

¹⁻ Multi Service

²⁻ Multi Protocol Lable Switching

³⁻ Topology

⁴⁻ Hap-count

⁵⁻ Best Effort

⁶⁻ Cirtual Residual Bandwidth

مطرح باشد. شناخت پروتکلهای مسیریابی و مقایسه پارامترهای آن، در انتخاب راه کارهای بهینه برای کاهش آسیبپذیری شبکههای ارتباطی ضروری است. یکی از اهداف پدافند غیرعامل، کاهش آسیبپذیری و اختلالات کانالهای ارتباطی در حوزه فناوری اطلاعات است؛ لذا در این مقاله سعی شده است که این شناخت در مدیران شبکه ایجاد شود. در ادامه ساختار مقاله در بخش بعد، به معرفی الگوریتمهای مسیریابی شبکه خواهیم پرداخت. بعد از آن متریکهای مختلف الگوریتمها را در نرمافزار OPNET [۷] ارزیابی کرده و روش پیشنهادی برای رسیدن به بهترین کیفیت در مهندسی ترافیک و مسیریابی شبکه را بیان میکنیم. در پایان، نتیجه گیری و مراجع بیان شده است.

۲- الگوریتمهای مسیریابی

پروتکلهای مسیریابی را از دو منظر میتوان دستهبندی کرد [۸]: الف) از نظر هوشمندی و روشهای تصمیم گیری الگوریتم؛ ب) چگونگی جمع آوری اطلاعات زیرساخت شبکه. با دیدگاه اول، مسیریابی به دو دسته «ایستا» و «پویا» تقسیم میشود. در الگوریتمهای ایستا هیچ اعتنایی به شرایط و ساختار و ترافیک لحظهای شبکه نمیشود. معمولاً در این الگوریتمها برای هدایت یک بسته، هر مسیریاب از جداولی استفاده میکند که در هنگام برپایی شبکه تنظیم شده و در طول زمان ثابت است. در هنگام وقوع هرگونه تغییر در ساختار شبکه، این جداول باید بهصورت دستی توسط مسئول شبکه مجدداً تنظیم شود. اگرچه این نوع الگوریتمها بسیار سریع هستند اما چون ترافیک لحظهای شبکه متغیر است

نمی توانند بهترین مسیرها را انتخاب نمایند و هرگونه تغییر در

ساختار شبکه مشکلی عمده و جدی است [۸]. در الگوریتمهای پویا مسیریابی بر اساس آخرین وضعیت ساختار و ترافیک شبکه انجام میشود. جداول مسیریابی در هر ۲ ثانیه، یکبار بههنگام میشود. این الگوریتمها بر اساس وضعیت فعلی شبکه تصمیم گیری مینمایند ولی ممکن است پیچیدگی این الگوریتمها به قدری زیاد باشد که زمان تصمیم گیری برای انتخاب بهترین مسیر، طولانی شده و منجر به تأخیرهای بحرانی شده و نهایتاً به ازدحام بینجامد؛ بههمین دلیل از تکنیکهای مختلفی مانند: مسیریابی توزیع شده و مسیریابی ترکیبی استفاده میشود [۴]. از منظر دیدگاه دوم، پروتکلهای مسیریابی به دو دسته «وضعیت پیوند^۱» و «بردار فاصله^۲» تقسیم میشود [۸]؛

۲- الف)پروتکلهای «بردار فاصله»:

«بردار فاصله» مناسب شبکههای کوچک بوده که در اوایل از آن

```
1- Link State
```

```
QoS_Routing ()
{

if (network_state < Threshold)

//network_state is network load or traffic distri-

bution with respectively β or σ as Threshold

then {

Calculation of the new VRB

Path selection based on the new_VRB

else

Path selection based on RB_QoS

}

[6] VRB
```

در این الگوریتم، دو مقدار آستانه در کنار VRBتعریف شده است: β یک آستانه است که میانگین ترافیک QOS لینک مورد استفاده را نشان میدهد:

$$\frac{1}{\text{NI}} \sum_{i=0}^{\text{NI}} \text{QoS}_\text{Link}_\text{utilization}_i \tag{1}$$

N1 تعداد لینکهای اتصالات این شبکه است.
آستانه ضریب واریانس ترافیک بهترین تلاش است. وضعیت شبکه،
آر شبکه یا ترافیک توزیع شده بهترتیب β یا ۵ بهعنوان آستانه است.
اگر وضعیت شبکه کمتر از آستانه است پس {RB جدید را محاسبه کرده و مسیر بر اساس RB جدید را انتخاب میکند؛ در غیر این صورت انتخاب مسیر بر پایه RB_Qos صورت می گیرد}
بار ترافیکی را در اینجا میتوان از رابطه ۲ بهدست آورد.

arrival rate =
$$\frac{T_{\rm on}}{T_{\rm on} + T_{\rm off}}$$
 (7)

Ton برابر با میانگین مدتزمان یک جریان و Toff میانگین فاصله زمانی بین دو جریان متوالی وارده میباشد. نرخ گم شدن بستهها نیز از رابطه ۳ بهدست میآید:

هدف از این مقاله، بررسی معیارهای مسیریابی شبکه بهمنظور اجتناب از ترافیک، مسیریابی بهینه و پایداری خدمات آن با روش شبیهسازی است. اگر بستر شبکهها را به مانند راههای ارتباطی بین شهرها فرض کنیم، قطع ارتباط، ازدحام یا هر عاملی که استفاده از آن راه ارتباطی را غیرممکن یا سخت گرداند میتواند منجر به فاجعه یا بحران شود؛ همین موضوع برای شبکهها هم متصور است؛ لذا جلوگیری از قطع یا ازدحام در بسترهای ارتباطی فضای سایبر، میتواند بهعنوان یک بحث پدافندی بسیار مهم، برای پایداری سرویسها در شبکههای ارتباطی و مخابراتی و جلوگیری از بحران

²⁻ Distance Vector

استفاده می شد؛ بردار فاصله، شکستن آدرس شبکه^۱ به آدرسهای کوچکتر را پشتیانی نمی کند. این روش از ویژگی شکستن فضا^۲ برای جلوگیری از حلقه^۲ استفاده می کند؛ به این صورت که مسیریابها اطلاعات دریافت شده از یک لینک را از طریق همان لینک دوباره برای مسیریاب ارسال کننده، نخواهند فرستاد. متریک در پروتکلهای این روش تعداد گام است؛ البته در IGRP و EIGRP متریک ترکیبی این روش تعداد گام است؛ البته در IGRP و EIGRP متریک ترکیبی است. الگوریتم مسیریابی مورد استفاده در این روش «بلمین فورد[†]» بوده که البته در EIGRP الگوریتم دوگانه^۵ استفاده می شود. الگوریتمهای بردار فاصله، محتویات مربوط به جدول مسیریابی را به صورت متناوب و در قالب پیامهای پخشی⁴ برای مسیریابهای همسایه که به صورت مستقیم با مسیریاب در تماس هستند ارسال می کند. فاصله زمانی بین ارسال پیامهای مزبور، بستگی به نوع

۲- ب) پروتکلهای «وضعیت پیوند»:

این دسته از پروتکلها به جای ارسال پخشی، از ارسال چندپخـشی^۷ استفاده میکنند. با ارسال بستههای سلام^۸ برای دیگر مسیریابهای موجود، مسیریابهای همسایه خود و دیگر شبکههای متصل به آنها را شناسایی مینمایند. این عملیات بهصورت مطمئن انجام میگیرد، یعنی دریافت یا عدم دریافت بستهها به اطلاع مسیریاب ارسال کننده میرسد. الگوریتم مسیریابی مورد استفاده در این روش، «دایجـسترا» است. الگوریتمهای GSPF⁶ و IS-IS^{1 °} جزء این دسته از پروتکلهای مسیریابی هستند. متریک در این الگوریتمها دیگر تعداد-گام نبوده بلکه پارامتری به نام هزینه^{۱۰} است [۴،۸].

۲-۱- فاصله اجرایی ۲

اکثر پروتکلهای مسیریابی دارای متریک متفاوت هستند. سیسکو برای مهندسی ترافیک و محاسبه بهترین مسیر واقع در داخل حوزههای مختلف، از یک عدد با عنوان فاصله اداری استفاده میکند که به اختصار Ad نامیده میشود که مقدار کمتر، میزان قابلیت اطمینان بیشتر به آن مسیر میباشد. این پارامتر، زمانی که در یک شبکه، از الگوریتمهای مختلفی استفاده شده باشد کاربرد دارد. در جدول (۱) انواع الگوریتمهای مسیریابی مطرح با نحوه جمع آوری

اطلاعات زیرساخت شبکه و عدد مربوط به Ad آن نمایش داده شده است [۸].

	جدول ۱ -مفایسه A۵در الکوریتمهای مسیریابی [۸]						
Ad	جمع آوری اطلاعات شبکه	الگوريتم مسيريابي	رديف				
17.	DV	RIP	١				
۱۰۰	DV	IGRP	٢				
٩٠	Hybride	EIGRP	٣				
11.	LS	OSPF	۴				
۱۱۵	LS	IS-IS	۵				
۲.	DV	EBGP	۶				
۲۰۰	Dv	IBGP	٧				
١	Static	Static route	٨				

جدول ۱ -مقایسه Adدر الگوریتمهای مسیریابی [۸]

¹⁷ RIP پروتکل

این پروتکل از لحاظ هوشمندی در تصمیم گیری، جزء پروتکلهای پویا بوده و از لحاظ روشهای جمع آوری اطلاعات، جزء پروتکلهای بردار فاصله میباشد و دارای دو نسخه است؛ متریک در این پروتکل تعداد گام میباشد. IRIPv1 تا ۱۵ گام و RIPv2 تا ۳۵ گام را پوشش میدهد. در این پروتکل، مشکل چرخه در مسیر محتمل میباشد؛ که برای حذف آن از الگوریتمهای زیر استفاده میشود [۸]:

- ۱- شکستن فضا^۹: بر طبق این قانون، مسیریابها بعد از دریافت پیامهای بهروزرسانی از طریق یک لینک، اقدام به ارسال دوباره آن از طریق همان لینک به مسیریاب فرستنده را نمی کنند. این مکانیسم، از ارسال اطلاعات تکراری به مسیریاب اصلی فرستنده پیام، جلوگیری خواهد کرد.
- ۲- پوآسن معکوس¹⁰: ویژگی قبلی (۱) به تنهایی قادر به جلوگیری از بروز چرخههای لایه سوم نبوده ولی در کنار پوآسن معکوس این عمل امکانپذیر است. بدین صورت که اگر شبکهای معیوب گردد، مسیریاب متصل به آن باید در دسترس نبودن شبکه مزبور را به اطلاع دیگر مسیریابها برساند. برای انجام این کار، مسیریاب یک پارامتر نادرست مانند تعداد-گام برابر ۱۶ را برای آن پیامها تخصیص میدهد و در نهایت اقدام به ارسال پیام مزبور به سمت مسیریابهای دیگر میکند؛ در این صورت مسیریابهای دریافت کننده پیام، اقدام به ارسال پیام به سمت شبکه معیوب نخواهند کرد.

¹⁻ Subnetting

²⁻ Split Horizon

³⁻ Loop 4- Bellman Ford

⁵⁻ DUAL

⁶⁻ Broadcast

⁷⁻ Multicast

⁸⁻ Hello

⁹⁻ Open Shortest Path First (OSPF)

¹⁰⁻ Intermediate System To Intermediate System (IS-IS)

¹¹⁻Cost

¹²⁻ Administrative Distance

¹³⁻ Routing Information Protocol (RIP)

¹⁴⁻ Split Horizon

¹⁵⁻ Poison Reverse

- ۳- تصرف مالکانه ^۱: تمام مسیرهای ناصحیح موجود در جدول (برای مثال، مسیرهایی که دارای تعداد-گام برابر با ۱۶ هستند) حداکثر تا سه برابر مدت زمان ارسال پیامهای بهروزرسانی (کـه در مـورد RIP برابر ۹۰ ثانیه خواهد بود) در داخل جدول باقی مانده و سپس حذف خواهند شد. این عمل، ما را از این نکته مطمئن مـیسازد که تمامی مسیریابها از معیوب بودن شـبکه مـورد نظر آگاه گشتهاند.
- ۴- بهروزرسانی تریگرشده ^۲: بلافاصله بعد از اینکه مسیریابها اقدام به اختصاص متریک نادرست به یک مسیر کرده و آنرا در داخل جدول خود به ثبت میرسانند، مسیر مزبور را برای دیگر مسیریابهای موجود ارسال کرده و دیگر منتظر رسیدن زمان ارسال پیامهای بهروزرسانی نخواهند ماند. این ویژگی باعث افزایش سرعت همگرایی^۲ شبکه شده و نیز از بروز چرخه لایه سوم جلوگیری میکند.
- ۵- موازنه بار^۹: در صورتی که بیش از یک مسیر با متریک مساوی به سمت یک مقصد خاص وجود داشـته باشـد، پیامها بـه نسبت مساوی از طریق همه آن مسیرها به مقصد ارسـال خواهنـد شـد. یعنی هوشمندی در انتخاب مـسیرهای بـا سـرعت بیـشتر وجـود ندارد (اگر متریک آن مسیرها (تعداد-گام) یکسان باشد).

RIPv2 نـسخه بهبودیافتـه RIPv1 اسـت کـه شکـستن شـبکه را پشتیبانی میکند. از آنجـا کـه RIPv2 از پیـامهـای چندپخـشی (بـا آدرس 224.0.09 برای ارسال اطلاعات مسیریابی اسـتفاده میکنـد باعث کاهش مصرف منابع شبکه خواهد شد. معایب RIP ایـن اسـت که شکستن آدرس شبکه⁶ را پـشتیبانی نمیکنـد. متریک آن فقـط تعداد-گام را شمرده و به سرعت لینک توجـه نـدارد و انجـام عمـل بهروزرسانی کامل³ برای جداول مسیریابی در هر ۳۰ ثانیه یکبار انجام پذیرفته و زمـان حـذف یـک مـسیر در جـدول مسیریابی ۹۰ ثانیه است[۸].

^۷EIGRP و IGRP – پروتکل IGRP

این دو پروتکل مختص مسیریابهای شرکت سیسکو هستند. IGRP از دسته پروتکلهای بردار فاصله بوده که البته از متریک مرکب استفاده میکند. از آنجا که این الگوریتم جزء الگوریتمهای بردار فاصله است تعداد گامها نیز در اینجا محاسبه می شود که حداکثر تعداد آن ۱۰۰ گام است، البته تا ۲۵۶ گام قابل افزایش است؛ مدت زمان بین ارسال پیامهای بهروزرسانی در این الگوریتم ۹۰ ثانیه است.

6- Full Update

- متریک در IGRP ترکیبی از پارامترهای زیر است:
- ۱. MTU: بزرگترین واحد بستههای داده ارسالی. (K۲)
- ۲. Loading: زمانی که ۲ مسیریاب بتوانند بستههای سلام^{*} همدیگر را جواب دهند. (K۴)
 - ۲. Reliability: قابلیت اطمینان و اعتماد. (۲۵)
 - **۴. Delay: تأخير (k**3)

(K1) پهنای باند. (BandWidth .۵

برای تأثیر دادن هرکدام از پارامترهای فوق با قرار دادن ضریب Ki=1 در فرمول ۴ این کار را انجام میدهیم.

Metric=(k1*BW)+[(k2*BW)/(256- Load)]+(k3*delay) (پیش فرض) Metric=Bw + Delay (۴)

زمان همپوشانی ٔ در این پروتکل سریع است.

پروتکل EIGRP نسخه بهبودیافته IGRP بوده که دارای قابلیتهایی مانند کاهش بیشتر زمان همگرایی، مصرف کمتر پهنای باند (با استفاده از مکانیسم دوگانه) و امنیت بیشتر شبکه است. مقدار عدد Ad در IGRP برابر ۱۰۰ و در EIGRP برابر عدد ۹۰ است [۸]. از آنجا که این دو پروتکل مختص سیسکو بوده لذا با توجه به تنوع مارک تجهیزات مورد استفاده، این دو، مناسب شبکههای بزرگ مانند اینترنت نیستند.

۲-۴- پروتکل اولین و کوتاهترین مسیر باز``

یکی از مهم ترین پروتکله ای IGP است که توسط بسیاری از سازمانها و حتی ISP ها مورد استفاده قرار می گیرد. این پروتکل در هنگام بروز تغییر در شبکه با ارسال پیامهای LSA^{۱۱} (اعلان وضعیت پیوند) تغییرات حاصله را به اطلاع دیگران می رساند. ایان پیامها بهصورت چندپخشی توسط یک مسیریاب برای تمام مسیریابهای همسایه ارسال می شوند. این پروتکل جزء دسته پروتکلهای وضعیت پیوند بوده و دارای عدد Ad برابر ۱۱۰ است. پروتکلهای وضعیت الگوریتم «دایجسترا» برای مسیریابی استفاده می کند. از مزایای این دهد شبکه را به واحدهای کوچکتر به ام ناحیه تقسیم بندی می کند؛ که باعث کاهش اندازه جداول مسیریابی شده و سرعت اجرای الگوریتم افزایش می یابد. به توصیه سیسکو در هر ناحیه نباید بیش از ده می می بی می بین این می بیندی می کند؛

¹⁻ Hold Down

²⁻ Triggered Update3- Convergence

⁴⁻ Load Balancing

⁵⁻ Subneting

⁷⁻ Enhanced Interior Gateway Protocol (EIGRP)

⁸⁻ Hello Packet

⁹⁻ Convergence

¹⁰⁻ Open Shortest Path First (OSPF)

¹¹⁻ Link state advertisement

بیشتری برای مهندسی ترافیک و تقسیم بار بین مسیرهای مختلف برای رسیدن به مقصد خاص را دارد. هر ۳۰ دقیقه یکبار جدول ^۱LSDB بهروز می شود. اگر تا یک ساعت پیام بهروزرسانی از یک مسیریاب دریافت نشود آن مسیریاب از جدول حذف می شود.

۲-۵- پروتکل متوسط به متوسط^۲

عملکرد IS-IS بسیار شبیه OSPF بوده و توانایی استفاده از ناحیـه را نیز دارد. این پروتکل نیز جزء دسته وضعیت پیوند بـوده و دارای Ad برابر با ۱۱۵ میباشد. مقدار پیشفرض متریک آن برابر عدد ثابت ۱۰ میباشـد. سـرعت همگرایـی آن شـبیه OSPF بـسیار زیـاد اسـت. مقیاسپذیری IS-IS از OSPF بسیار بیشتر بوده تـا آنجـا کـه ۱۰۰۰ مسیریاب را در هر ناحیه پشتیبانی میکند [۸].

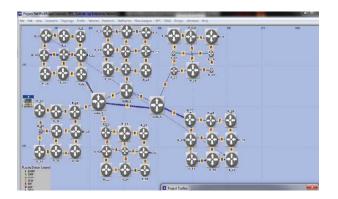
۲-۶- پروتکل دروازه مرزی^۳

اینترنت یک محیط بسیار بزرگ، پیچیده و متشکل از میلیاردها دستگاه مختلف حاوی اطلاعات بسیار زیاد و در اکثر مواقع بسیار مهم است. به منظور در دسترس بودن همیشگی اطلاعات موجود در اینترنت، اکثر سازمانهای بزرگ و ISP ها با استفاده از پروتکل BGP مختلف با بقیه قسمتها در ارتباط هستند. استفاده از پروتکل BGP در چنین محیطی، عمل انتخاب مسیرهای مناسب و مطمئن را فراهم کرده و ما را از پیکربندی toraهای استاتیک بی نیاز می کند. BGP از نوع پروتکل های بردار فاصله بوده و متریک آن به خصوصیات مسیر⁴ بستگی دارد. نوع EBGP آن دارای عدد Ad برابر با ۲۰ بوده و بععنوان یک عیب، زمان همپوشانی آن تقریباً طولانی است [۸].

۳- تحلیل و ارزیابی با شبیهسازی

با توجه به مطالب بیان شده، مسیریابی بر پایه QoS به روشهای مسیریابی ای اشاره دارد که دو هدف را برآورده سازند؛ اول، انتخاب مسیرهای ممکن که الزامات QoS را برآورده سازند، دوم: اگر بیش از چند مسیر وجود دارد، مؤثرترین مسیر ممکن، که بالاترین بازدهی شبکه را در پی داشته باشد انتخاب شود. علاوه بر پروتکلهای مسیریابی که اطلاعات مسیریابی را مدیریت میکنند (مانند وضعیت پیوند، بردار فاصله) الگوریتمهای مسیریابی که بهخوبی مسیرهای مؤثرتر را که مؤلفههای کیفیت سرویس (QoS) مسیریابی را رعایت میکنند انتخاب شود. نتایج بررسیها نشان میدهد که الگوریتمهای میکند انتخاب شود. نتایج بررسیها نشان میدهد که الگوریتمهای از QOS دارند. اما پروتکلهای GGPP مختص سیسکو بوده و

در شبکههای یکدست سیسکو قابل استفاده بوده و در ترکیب با تجهیزات سایر شرکتها جوابگو نیست. یروتکل های OSPF و IS-IS از لحاظ انتخاب متریک، زمان همپوشانی، و روش مسیریابی (وضعیت پیوند) کاملاً یکسان عمل میکنند؛ با این تفاوت که تعداد مسیریاب های موجود در یک ناحیه در IS-IS حداکثر ۱۰۰۰ مسیریاب میباشد درحالی که این عدد برای OSPF، ۵۰ مسیریاب است. در شبیهسازی برای اینکه نتایج نزدیک به واقعیت تری حاصل شود یک شبکه طراحی کردیم که در آن ۵۸ عدد مسیریاب استفاده شده است. بر اساس سناریوهایی که ایجاد خواهیم کرد شبیهسازی را دنبال می کنیم. در اولین سناریو فقط پروتکل RIP استفاده شده است. این پروتکل حداکثر ۱۵ گام را پشتیبانی میکند؛ همچنین به سرعت لینک توجه ندارد و فقط شاخص تعیین مسیر آن، تعداد گام کمتر است. شکل (۲) این سناریو و مسیر انتخابی برای یک جریان دادہ بین مسیریاب R-59 و مسیریاب R-59 را نےشان مے دھے۔ لینےک بین مسیریابهای Nod_0 و Nod_4 مسرعت کمتری نسبت به همان مسیر از طریق nod_1 دارد؛ اما چون گام کمتری دارد، پروتکل مسیریابی RIP آن را انتخاب کرده است. خطوط ضخیم نقطه چین در شکل (۲) این امر را نشان میدهد.



شکل ۲- سناریوی RIP با انتخاب تعداد گام کمتر

به عنوان نمونه، ویژگی ترافیک ارسالی و دریافتی در مسیریاب 4_nod را مورد سنجش قرار داده که نتایج آن در شکل (۳) به نمایش در آمده است. در لحظه ابتدایی آزمایش، ترافیک دریافتی مسیریاب 4_2500bs می می می اند چون تغییری در ساختار شبکه به وجود نیامده است. همچنین در شکل (۴) نمودار نمایی ترافیک دریافت و ارسال جریان داده ای بین مسیریاب 0_Rو 59_R نشان داده شده است. بر اساس مشاهدات، اگر تعداد مسیریابهای یک ناحیه⁶ زیاد باشد، مسیریاب مجبور است جدول مسیریابی بزرگتری را ذخیره کرده و

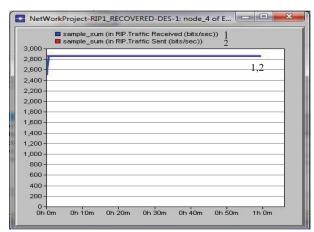
¹⁻ Link state database

²⁻ Intermediate System To Intermediate System (IS-IS)

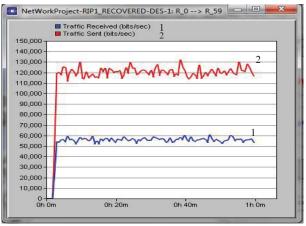
³⁻ Border Gateway Protocol (BGP)

⁴⁻ Path Attrib

همچنین هنگام انتشار جدول مسیریابی برای همسایگان خود، حجم بزرگتری از داده را انتقال داده که به نوبه خود سربار ترافیکی زیادتری در شبکه ایجاد میکند. علاوه بر آن، جستجو در جداول مسیریابی بزرگ نیز سربار ایجاد میکند. از طرفی ظرفیت پردازش مسیریابها نیز محدود بوده و توزیع جداول مسیریابی و محاسبات و پردازشهای مربوط به آن، بین چندین مسیریاب قطعاً بهتر از زمانی است که تمام حجم محاسبات و ذخیره جداول در یک مسیریاب انجام می شود. در شبکههای بزرگ و به خصوص اینترنت، معمولاً بیش از یک مسیر برای رسیدن به مقصد وجود دارد؛ لذا الگوریتمهای مسیریابی باید این قابلیت را داشته باشند که علاوه بر انتخاب کوتاهترین مسیر، مسیر سریعتر (با پهنای باند بیشتر) را انتخاب کنند. با استناد به مطالب بیان شده در بخش های قبل، در شبکه های بزرگ نمی توان از پروتکلهای بـردار فاصـله اسـتفاده نمـود؛ زیـرا در صورت تغییر در اتصال یا ساختار یک بخش، باید جدول تمام مسیریابھای شبکہ را مجدداً برنامہریزی نمـود کـه ایـن امـر عمـلاً امکانپذیر نیست.



شکل ۳- نمودار میانگین ترافیک ارسال و دریافت مسیریاب nod-4 در RIP



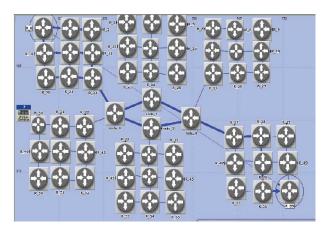
شکل ۴- نمودار نمایی ترافیک دریافت و ارسال جریان ایجاد شده بین B-3 و R-9 در RIP

چون ممکن است بسیاری از مسیریابهای موجود بین مبدأ و مقصد در خارج از محدوده فیزیکی شبکه ما باشند و دسترسی به آنها برای برنامهریزی مجدد و إعمال تغییرات مقدور نباشد، پس بهترین گزینه که در صورت تغییر در بخشی از شبکه نیاز به برنامه ریزی مجدد توسط مدیر شبکه را نداشته و به طور اتوماتیک، جداول مسیریابی را بهروزرسانی می کند، استفاده از پروتکل های وضعیت پیوند است که به نحوى كيفيت سرويس را هم مهيا ميسازند. بنابراين با توجه به جدول (۱) در بخش ۳–۱، عـدد Ad در OSPF کمتر از IS_ISبوده لذا، اولویت انتخاب مسیر با OSPF می باشد. علاوه بر این، بیان کردیم که جداول مسیریابی در OSPF کوچک تر از IS_IS بوده، که یردازش سریعتری را به دنبال دارد. در ناحیهبندی OSPF باید دقت کرد که اگر تعداد مسیریابهای نواحی را خیلی کم بگیریم، پیامهای انتشار جداول مسیریابی بین نواحی، بالا میرود که منجر به سربار ترافیکی شبکه خواهد شد؛ اما اگر تعداد آنها را زیاد بگیریم جداول مسیریابی بزرگ شده و سربار جستجو و بهروزرسانی جداول مسیریابی زیاد خواهد شد. از این جهت نیز OSPF بهتر از IS_IS عمل خواهد کرد زیرا حداکثر ۵۰ مسیریاب را در هر ناحیـه مـیتوانـد جـای دهـد. در عـوض، IS-IS در هـر ناحيـه حـداكثر ۱۰۰۰ مـسيرياب را مـيتوانـد نگهداری کند. در جایی که فقط یک مسیر بین مبدأ و مقصد وجـود دارد بهتر است از مسیریابی ثابت استفاده شود؛ اما اگر شبکه بزرگ باشد BGP مناسبتر است. میلیونها شبکه در سراسر جهان توسط BGP به هم وصل شدهاند. بنابراین مسیریاب BGP قادر به برقراری ارتباط با همه مسيريابها نبوده و فقط با تعداد محدودی از BGPهایی که رابطه مجاورت دارد ارتباط برقرار می کند و از همین طریق به مقاصد خود دسترسی پیدا می کند. پروتکل BGP تنها پروتکلی است که توانایی استفاده از TCP را دارد. پروتکلهای دیگر مانند IGRP ، EIGRP و OSPF بهصورت مستقيم در بسته ا جاسازی شده و RIP نسخههای v1 و v2 از UDP برای انجام فعالیت های خود استفاده می کند. استفاده از پروتکل TCP در مسیریابهای BGP باعث شده تا سربارهای پردازشی مربوط به آن کاهش یابد. عدم انتظار BGP برای دریافت پاسخ ACK از طرف مقابل، این پروتکل را برای فضای اینترنت که حجم عظیمی از دادهها باید بین مبدأ و مقصد جابجا شوند مناسب ساخته است. افزونگی در اتصالات (ایجاد مسیرهای ارتباطی اضافی) در کنار ناحیهبندی شبکه با OSPF برای تقسیم بار ترافیکی بین مبدأ و مقصد، درجایی که امکان و توجیه دارد میتواند با استفاده از متریک پهنای باند به تقسیم بار ترافیکی کمک نماید. همچنین استفاده از لینک BGP به جای مسیریابی پیشفرض ۲ برای اتصال یک شبکه به اینترنت مناسبتـر اسـت. ارزیـابی ایـن مطالـب را در چنـد سـناریوی دیگـر شبیهسازی کردهایم که در ادامه خواهد آمد.

¹⁻ Packet

²⁻ Default Route

در ادامه، دو سناریو با پروتکل OSPF که یکی دارای ناحیهبندی و دیگری فاقد ناحیهبندی است ایجاد کردهایم. در شکلهای آتی، نمودار ترافیک دریافت و ارسال و اندازه جدول مسیریابی را نشان خواهیم داد.



شکل ۵- شبکه با سناریو OSPF بدون ناحیهبندی

شکل (۵) همان شبکه قبلی است با این تفاوت که برای مسیریابی، از پروتکل مسیریابی OSPF بدون ناحیهبندی، که در آن ویژگی توازن بار وجود دارد، استفاده شده است. در این سناریو یک جریان بین مسیریاب 0_R و 59_R ایجاد شده است؛ همان طور که در شکل پیداست درجایی که چند مسیر بین مبدأ و مقصد با متریک یکسان وجود دارد، الگوریتم OSPF جریان ترافیک بین مسیرهای موجود را تقسیم می کند که در شکل (۵) با خط ضخیم نشان داده شده است.

	ample_sum i ample_sum i					
,000 T		• • • • • • • • • • • • • •				T
,500 -						
,000						1
,500 -						
.000 -						
,500 -						2
.000						
,500 -						
.000 -						
.500 -						- 1
,000 -						
500 -						
0-	0h 10m	0h 20m	0h 30m	0h 40m	0h 50m	1h 0m

شکل ۶- نمودار ترافیک دریافت و ارسال، جریان بین 0_R و R_59 م در OSPF بدون ناحیهبندی

در مقایسه نمودار ترافیک دریافت در شکلهای (۶) و (۷) که از جریان ایجاد شده بین 0_R و R_59 بهدست آمده، کاملاً مزیت ناحیهبندی نمایان میشود. همچنین مقایسه میانگین کل ترافیک ارسالی OSPF در سناریوی بدون ناحیهبندی و با ناحیهبندی، به ترتیب در شکلهای (۸) و (۹) نیز مزیت ناحیهبندی را نشان میدهد.

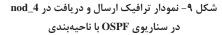
	sample_su sample_su			
5,000		 	 × _	
4,500 -				1
4,000				1
3,500				2
3,000				
2,500 -				
2,000 -				
1,500 -				
1,000 -				
500-				
0				

شکل ۷- نمودار ترافیک دریافت و ارسال جریان بین R_0 و R_59 در OSPF با ناحیهبندی

	grator (in OSPF.Traffic grator (in OSPF.Traffic		$\frac{1}{2}$
100,000			2
50,000 -			2
00,000			2
250,000 -			1
.00,000 -			
50,000 -			
- 000,000			
50,000 -			
0 Oh Om	0h 20m	0h 40m	1h 0m

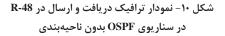
mod_4 - نمودار میانگین ترافیک ارسال و دریافت در nod_4 شکل ۸- نمودار میانگین OSPF بدون ناحیهبندی

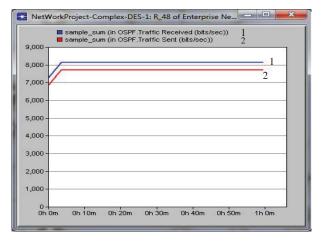
		ode_4 of Enterprise.	1	
	rator (in OSPF.Traffic rator (in OSPF.Traffic	Received (bits/sec))	1	
260,000 -T	ator (in OSPI . Harne	, 36ht (bits/860))	2	-10
240,000				-
220,000 -			2	
200,000			1	
180,000 -			1	
160,000				
- Second Street and a				
140,000 -				
120,000 -				-8
100,000 -				-
80,000 -				-
60,000 -				-
40,000 -				-
20,000 -				
0-				
0h 0m	0h 20m	Oh 40m	1h 0m	



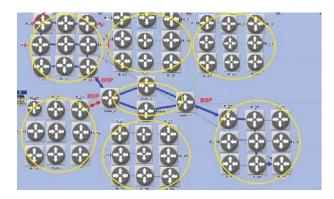
در شکلهای (۱۰) و (۱۱) در ادامه به ترتیب، نمودار ترافیک دریافت و ارسال در یک مسیریاب (R_48) در ساختار شبکه شکل (۵) برای دو سناریوی OSPF بدون ناحیهبندی و با ناحیهبندی آورده شده است.

		fic Received (bits/sec))	1
3,000 - samp	ble_sum (in OSPF.Traf	fic Sent (bits/sec))	2
2,000 -			
,000			1
0,000			- 1
,000 -			2
,000 -			
,000 -			
,000 -			
,000 -			
,000 -			
,000 -			
.000 -			
,000 -			
0 Oh Om	0h 20m	0h 40m	





شکل ۱۱– نمودار ترافیک دریافت و ارسال در R-48 در سناریوی OSPF با ناحیهبندی



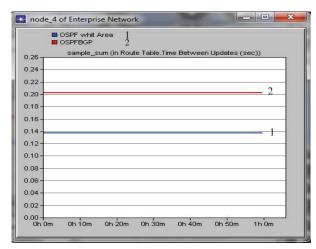
شکل ۱۲- سناریوی ترکیبی از OSPF و BGP

در ادامه میخواهیم ببینیم آیا شبیه سازی ادعای بهتر بودن مسیریابی ترکیبی را اثبات خواهد کرد یا خیر؟ برای این منظور، یک سناریوی دیگر طراحی خواهیم کرد که در آن از پروتکلهای مسیریابی OSPF با ناحیه بندی و پروتکل BGP، توأمان استفاده میکنیم. باید توجه

داشت که BGP بین دو OSPF با As^Aهای مختلف ایجاد خواهد شد. در شکل (۱۲) این سناریو آورده شده است. که خطوط ضخیم با پیکانهای دو سر، نشاندهنده پروتکل BGP بین دو مسیریاب است. در شکل (۱۲)، دوایر نشاندهنده نواحی در OSPF هستند. از BGP برای اتصال دو ناحیه با As متفاوت استفاده می شود. توجه داشته باشید در جایی که یک مسیر بین مبدأ و مقصد وجود دارد می توان از مسیر پیش فرض^۲ استفاده کرد؛ اما به دلایل گفته شده در بخش پروتکلهای مسیریابی، BGP بهتر عمل خواهد کرد. در ادامه، نمودار ترافیک دریافت و ارسال سناریوی ترکیبی شکل (۱۲)، برای مقایسه با موارد مشابه در سناریوهای قبلی ارائه خواهد شد. در شکل (۱۳) اندازه جدول مسیریابی در 4_Don در دو سناریوی OSPF با ناحیهبندی و سناریوی ترکیبی BGP با BGP مورد مقایسه قرار ناحیهبندی و سناریوی ترکیبی BGP با BGP دو دامی می در م

	OSFP whit Area OPSPFBGP	$\frac{1}{2}$					
0-	sample_sum (in Route	Table.	Size (nun	nber of e	ntries))	
5-							- 1
- 0							
5 -							
-							- 2
5-							
-							
5-							
-							
5-							
-							
5-							
-							
5-							

شکل ۱۳- اندازه جدول مسیریابی در سناریوی OSPF ناحیهبندی شده با OSPF-BGP



شکل ۱۴- اندازه زمان بهروزرسانی جدول مسیریابی در سناریوی ترکیبی OSPFبا BGP



²⁻ Default Route

در شکل (۱۴) نمودار زمان بهروزرسانی جداول مسیریابی در دو سناریو OSPF و OSPFBGP با هم به نمایش در آمده است. همان طور که پیداست جداول در OSPFBGP دیرتر به بهروزرسانی نیاز دارند؛ لذا سربار ترافیکی شبکه که از ارسال فایلهای بهروزرسانی ایجاد میشود، کمتر است. در جدول (۲)، خلاصهای از نتایج حاصل آورده شده که ادعای برتری مسیریابی ترکیبی را با مقایسه پارامترهای آن میتوان نتیجه گرفت.

	ترافيک	ترافيک	
توضيح	ارسال	دريافت	پروتکل
	(بیت بر ثانیه)	(بیت بر ثانیه)	
در مسیریاب nod-4	۲.۸۰۰	۲. ۰ ۰ ۸	RIP
جريان بين مسير R-0 و R-59	17*.***	۵۰٬۰۰۰	RIP
جريان بين مسير R-0 و R-59	۳.۷۰۰	۵٬۵۰۰	OSPS without Area
جریان بین مسیر R-0 و R-59	۳،۶۰۰	4.4	OSPS with Area
در مسیریاب nod-4	۳.۳۰۰	۲،۵۰۰	OSPS without Area
در مسیریاب nod-4	۲.۳۰۰	۲.۱۰۰	OSPS with Area

جدول ۲- جدول مقایسه ترافیک دریافت و ارسال در سناریوهای مختلف

در جدول (۲) همان گونه که مشاهده می کنید، ترافیک دریافت و ارسال الگوریتم RIP کمتر از دیگر پروتکل ها است اما بهدلیل اینکه این پروتکل، یک پروتکل ایستا است در شبکههای بزرگ فاقد کارایی است؛ زیرا اگر بخشی از ساختار شبکه تغییر یابد باید کل جدول مسیریابی را بهصورت دستی مجدداً تنظیم نمود. در همین جدول، سناریو OSPF با ناحیهبندی و بدون ناحیهبندی آورده شده است. با مقایسه اعداد مربوط به ترافیک دریافت و ارسال آنها، مشهود است که پروتکل OSPF با ناحیهبندی به OSPF بدون ناحیهبندی برتری دارد. در مقایسهای دیگر اندازه جدول مسیریابی و زمان بین بهروزرسانی جداول مسیریابی در دو سناریو OSPF با ناحیهبندی و جداول مسیریابی و بیشتر شدن زمان بین بهروزرسانی جداول مسیریابی، باعث کاهش حجم محاسبات و کاهش سربار ترافیکی شبکه میشود که در سناریو OSPF اتفاق افتاده است؛ لذا استفاده از OSPF-BGP بهتر از OSPF تنها اندازه ترافیکی

۴– نتیجهگیری

در سالهای اخیر، جنگ سایبری به یکی از اصلیترین صحنههای نبرد کشورها تبدیل شده است. با افزایش حجم دادهها و گسترش

جدول ۳- مقایسه اندازه جدول مسیریابی و زمان بهروزرسانی در یروتکلهای OSPF-BGP و OSPF

OSPF-BGP	OSPF-with Area	پروتکل پارامتر ارزیابی
۵۰	۶۵	Table size
•,7•	•,1۴	Time between update

کاربرد فضای سایبر در سازمان های اطلاعاتی و نظامی، کاهش آسیب پذیری، پایداری و خلل ناپذیری در فعالیت شبکه های الکترونیکی، اجتناب از ترافیک و ایجاد امنیت در فضای سایبر، از موارد قابل توجه پدافند غیرعامل در حوزه فناوری اطلاعات می باشد. در این مقاله به بررسی معیارهای مسیریابی شبکه با هدف اجتناب از ترافیک و پایداری خدمات آن با روش شبیه سازی پرداخته شده است. بررسی های به عمل آمده نشان داد که استفاده از پروتکل های حالت پیوند، ملاکهای کیفیت سرویس و کاهش ترافیک را بهتر ارائه می-دهد. همچنین استفاده از پروتکلهای ترکیبی در شبکهها بهتر از تكپروتكلي عمل خواهد كرد. ناحيهبندي شبكه براي كاهش حجم جداول مسیریابی بسیار مناسب است و به کاهش حجم محاسبات مسیریابی و کاهش ترافیک انتشار جداول مسیریابی در شبکه خواهد انجامید. در بین پروتکلهای موجود مسیریابی که در این مقاله به آنها اشاره گردید، OSPF و BGP در ترکیب با هم بهتر میتوانند به کاهش سربارهای محاسباتی و پردازشی مسیریابی کمک کرده و ملاکهای کیفیت سرویس شبکه را فراهم کنند. همچنین تا اندازه-ای، ترافیکهای زائد ناخواسته که توسط مهاجمین ایجاد شده را مدیریت کرده تا مانع از انکار یا قطع سرویس شبکه شده و بدین گونه هدف پدافند غیرعامل در کاهش آسیب پذیریها را محقق سازد. پایداری و کیفیت بالای خدمات شبکههای ارتباطی میتواند نقش مهمی در کاهش آسیبپذیری و خسارت، در عملیات روزمره و حتی مواقع بحران در کشور داشته باشد.

مراجع

 ۲. حسنی آهنگر، محمدرضا؛ شریفی، محمد. ارزیابی و تحلیل عملکرد یک شبکه رایانهای با روش مهندسی ترافیک برای بهبود کیفیت سرویس؛ کنفرانس دانشگاه علم و صنعت؛ (۱۳۸۶).

in and Vice Lingel M Ni "Internet Orelity Of Semico

- Xipeng Xiao, Lionel M-Ni, "Internet Quality Of Servive", Michign State Uiversity; East Lansing; pp 48824-1226, (2001).
- B.Krithikaivasan S.Srivastava; "Benefits of traffic engineering using QoS routing schemes and network controls"; Computer Communications; Vol. 27, No. 5, p 387-399, 20, (2004).

- G.Santhi ,A.Nachiappan, "survey of qos routing protocols for mobile adhoc networks"; International journal of computer science & information Technology (IJCSIT); Vol. 2, No. 4, (2010).
- 5. X.Masip-Brunia, M.yannuzzib, "research challenges in QOS Routing"; Computer Communications; Vol. 29, pp. 563-581, (**2006**).
- T.Ikenaga, K. Kawahara, Y.Oie H.Kochkar, "Multi-class QoS routing strategies based on the network state", Computer Communications, No. 28, pp. 1348–1355, March (2005).
- F.Wang M.a.Rahman, A.Pakštas; "Network modelling and simulation tools"; Simulation Modelling Practice and Theory; 17, pp. 1011–1031, 27 February (2009).
- 8. Clare Gough Brent D. Stewart; "CCNP BSCI Official Exam Certification Guide"; 158720147th ed. USA: Cisco Press -pages638 (**2007**). [book].
- 9. M.Yannuzzib,X.Masip-Bruina; "Research challenges in QoS routing"; Computer Communications; Vol. 29, Pages563 -581, (**2006**).

Evaluation of Efficient Factors on Quality of Service in Routing Protocols, and its Role in Passive Defense

M. R. Hasani Ahangar¹ M. Mohammadi²

Abstract

With increasing cyber network services that have real-time characteristics, ensuring the timely and accurate dissemination of information packets to its destination, has become a matter of interest and importance. Reducing vulnerability, persistence and impermeability in electronic management and control of network activity (military and civilian), avoiding the traffic and establishing safety in cyberspace, are of high interest in Passive Defense in the area of information technology. Information and Data packets routing in large networks, if not optimal, can lead to traffic, congestion and disability of all or part of the network services. Traffic and network congestion can be based on actual needs of users or by an attacker or malicious person, to disable all or part of the network. In this paper, we firstly consider the service quality and its criteria, and we try to introduce important routing algorithms in large networks and the Internet, special attention is also given in terms of routing parameters. Then by simulating them in network software (i. e. OPNET), we compare metric routing algorithms and introduce an optimal mix of work for traffic engineering and network service quality.

Keys Words: Quality of Service, Traffic Management, Routing Algorithms

2- Imam Hossein University, Master of Science Student in Software (mohmohammadi@ihu.ac.ir)

¹⁻ Imam Hossein University, Assistant Professor and Academic Member (mrhassani@iust.ac.ir) - Writer in Charge